

1 Moteur à Courant Continu à excitation indépendante

caractéristiques statiques et dynamiques,

principes de réglage de la vitesse,

commande des moteurs à CC,

commande du couple,

commande de vitesse.

2 Commande des convertisseurs statiques par Technique MLI.

3 Commande des convertisseurs statiques par Technique SVM.

4 Commande d'un moteur asynchrone

Introduction,

structure et fonctionnement,

caractéristiques statiques et dynamiques,

modèle d'un moteur asynchrone,

principes de réglage de la vitesse par alimentation à fréquence fixe,

5 Commande d'un moteur asynchrone

Introduction,

structure et fonctionnement,

caractéristiques statiques et dynamiques,

modèle d'un moteur asynchrone,

principes de réglage de la vitesse par récupération de l'énergie rotorique

6 Commande d'un moteur asynchrone

Introduction,

structure et fonctionnement,

caractéristiques statiques et dynamiques,

modèle d'un moteur asynchrone,

principes de réglage de la vitesse par alimentation à fréquence variable,

7 Commande d'un moteur asynchrone alimenté par convertisseur statique (*principe de la commande scalair*)

8 Commande d'un moteur asynchrone alimenté par convertisseur statique (*principe de la commande vectorielle*).

9 Commande d'un moteur synchrone

Introduction,

structure et fonctionnement,

caractéristiques statiques et dynamiques,

modèle d'un moteur synchrone,

autopilotage d'un moteur synchrone.

Le mini-projet est envoyée à l'email suivant :
aliatun@gmail.com

La date limite de réception du mini-projet est
(15/05/2021)